

## 第27回ファジィシステムシンポジウム ポスターデモセッション発表リスト(暫定版)

P1 : ポスターデモセッション1

10:30-17:00

### ■人間共生システム■

- P1-01 ユーザレビューの評判情報の分類と HK Graph による可視化  
○川井康示, 吉川大弘, 古橋武 (名古屋大学)
- P1-02 高精細定点観測画像を用いた Web コミュニケーションシステム  
○小林一樹, 斉藤保典 (信州大学)
- P1-03 赤ちゃん人形型ロボット Babyloid  
○加納政芳 (中京大学)
- P1-04 つぶやきロボット - インターネット資源を利用したユーザの要求発見  
○高木慧佑, ジェプカ ラファウ, 荒木健治 (北海道大学)
- P1-05 指揮者のジェスチャー認識によるインタラクティブ カオスサウンド生成システム  
○陳帥, 前田陽一郎, 高橋泰岳 (福井大学)
- P1-06 人間とロボットの情動行動による双方向コミュニケーション  
○滝僚平, 前田陽一郎, 高橋泰岳 (福井大学)
- P1-07 簡易脳波計を用いたリラクゼーション・サウンド自動生成システム  
○一井亮介, 前田陽一郎, 高橋泰岳, 北洞穂高 (福井大学)
- P1-08 RAA のための動物型ロボットの散歩動作  
○内藤悠生, 土屋聖也, 鈴木秀和 (東京工芸大学), 西仁司 (福井工業高等専門学校)
- P1-09 家庭エネルギー管理システムのための AHOGЕ を用いた親しみやすい電力情報提示  
○山崎洋一, 川下洋一郎, 吉田泰隆, 元木誠 (関東学院大学), 畠山豊 (高知大学), 廣田薫 (東京工業大学)
- P1-10 柔軟性の質を考慮した柔軟関節機構  
○清水拓哉, 森悠輔, 鈴木秀和 (東京工芸大学)
- P1-11 擬人化エージェントによる集団圧力体験  
○奥森拓也, 片上大輔 (東京工芸大学)
- P1-12 このへんファジィとそのあたり  
○西野順二, 川城信彦, 奥山宇樹 (電気通信大学)
- P1-13 眼電位を用いたマウスカーソル制御システムに関する研究  
○呉双, 田村宏樹, 淡野公一 (宮崎大学)

P2 : ポスターデモセッション2

10:30-17:00

### ■モバイルコンピューティング■

- P2-01 iOS テクノロジーを用いたソーシャル、インタラクティブ・ロボット・プラットフォーム  
○アブドゥルガニ アブドゥルラハマン, 木村将貴, 村瀬一之 (福井大学)
- P2-02 組み込みシステム学習ボードの実演  
○小島有貴, 越野亮 (石川工業高等専門学校)
- P2-03 位置情報に基づくマナーモード自動切替アプリ  
○中村竜規, 越野亮 (石川工業高等専門学校)

- P2-04 **看護手順学習支援向けタブレット型ツール**  
○笹嶋宗彦, 西村悟史, 來村徳信 (大阪大学), ウイリアムソン 彰子, 木下智香子 (三木市立三木市民病院), 服部兼敏 (神戸市看護大学), 溝口理一郎 (大阪大学)
- P2-05 **繰り返し囚人のジレンマゲームにおける異なる戦略表現の配置の影響を分析するための可視化インタフェース**  
○高橋慶祐, 星野洸一郎, 前田淳兵, 能島裕介, 石渕久生 (大阪府立大学)
- P2-06 **イーサフォンを用いたアドホックネットワークによる災害時通信システムの構築**  
○神谷将樹, 白井治彦, 黒岩丈介, 小高知宏, 小倉久和 (福井大学)
- P2-07 **対話型差分進化による香りの最適化と収束効率の改善**  
○福本誠, 今村佑介 (福岡工業大学), 井上誠 (奈良県立医科大学), 今井順一 (千葉工業大学)
- P2-08 **スローイング技術向上のためのフライングディスクシミュレータ**  
○田島香織, 久保田直行 (首都大学東京)
- P2-09 **テザー係留型飛行ロボット**  
十河啓示, ○石井徹, 高橋泰岳, 前田陽一郎, 永田壮大 (福井大学), 中村恭之 (和歌山大学)

### P3 : ポスターデモセッション3

10:30-17:00

#### ■ロボット■

- P3-01 **ロボカップレスキューシミュレーション**  
○庄子佳津雄, 幸塚義之, 堀江幸生, 伊藤暢浩 (愛知工業大学)
- P3-02 **ロボカップ MR リーグ用ロボットへの無線通信システムの実装**  
○佐原弘太郎, 堀澤了介, 伊藤暢浩 (愛知工業大学)
- P3-03 **マイクロロボットを用いた教育用教材**  
○河原林友美, 吉田廉浩, 三田村健司 (福井工業高等専門学校)
- P3-04 **倒立二輪型移動ロボットによる人間の動的動作模倣のための身体部位マッピング**  
高橋佐多弥, ○木村竜也, 野々下博昭, 高橋泰岳, 前田陽一郎 (福井大学), 中村恭之 (和歌山大学)
- P3-05 **4 輪駆動型全方向移動機構の開発と改良**  
○氏家徹, 松下健嗣, 鈴木秀和 (東京工芸大学)
- P3-06 **夢考房ロボカッププロジェクト**  
○真鍋仁志, 井村圭佑, 監物慎也, 浅野泰樹, 出村公成 (金沢工業大学)
- P3-07 **魚眼カメラを用いた自己位置同定と人間指示認識によるナビゲーションシステム**  
○吉田享平, 日比野文則, 高橋泰岳, 前田陽一郎 (福井大学)
- P3-08 **適応学習 CMAC による人間のラジコン操作特性獲得実験**  
○庄瀬貴大, 前田陽一郎, 高橋泰岳, 寺西正弥 (福井大学)
- P3-09 **全方位と局所拡大可能なロボットビジョンシステム**  
○松下健嗣, 村田真大, 鈴木秀和 (東京工芸大学)
- P3-10 **川の清掃ロボット～水中の空き缶回収ロボット～**  
○舟田裕史, 小越康宏 (福井大学), 藤田智司, 帆谷竜起, (パナソニックエレクトロニクスデバイスジャパン (株)), 齋藤秀明, 荒木睦大 (福井大学)
- P3-11 **感情に関連付けられた動的発色変数の分析による感情モデル**  
○山内厚志, 寺田和憲, 伊藤昭 (岐阜大学)

## ■ 進化計算・シミュレーション ■

- P4-01 RoboCup 3D Soccer Simulation における歩行動作獲得  
○内種岳詞, 山本将司, 島中利治 (大阪大学)
- P4-02 RoboCup サッカー3D シミュレーションリーグにおける試合状況の類似性を考慮した行動選択確率の更新  
○杉原一臣, 芝田稔, 釜田友希, 大熊一正, 山西輝也, 魚崎勝司 (福井工業大学)
- P4-03 ロボカップサッカーシミュレーション2D リーグのプレイヤーエージェント開発のためのログビューワの設計と実装  
○原彰良, 黒岩丈介, 諏訪いずみ, 白井治彦, 小高知宏, 小倉久和 (福井大学)
- P4-04 ファジィQ学習に基づくロボカップサッカーエージェントのKeepAwayタスクの学習  
○澤徹, 齋藤佑一, 渡邊俊彦 (大阪電気通信大学)
- P4-05 究極のクラスタ分類器の紹介 (デモ) —位相保持球面自己組織化マップ (blossom) によるクラスタ分析—  
○徳高平蔵, 大北正昭 ((有) SOM ジャパン), 藤村喜久郎 (鳥取大学), 大藪又茂 (金沢工業大学)
- P4-06 多目的最適化問題におけるパレート解の設計変数解析支援  
○工藤文也, 吉川大弘 (名古屋大学)
- P4-07 対話型 Differential Evolution によるファッションコーディネート支援システムの提案  
○串田淳一 (立命館大学), 大場和久 (日本福祉大学), 亀井且有 (立命館大学)
- P4-08 対話型進化計算手法を用いたランニングシューズデザイン支援システム  
○広方竜也, 竹之内宏, 徳丸正孝, 村中徳明 (関西大学)